

全球代理商体系

- 

中国台湾
CHINA TAIWAN
- 

德国
GERMANY
- 

马来西亚
MALAYSIA
- 

印度
INDIA
- 

匈牙利
HUNGARY
- 

俄罗斯
RUSSIA
- 

巴西
BRAZIL
- 

韩国
SOUTH KOREA
- 

泰国
THAILAND
- 

西班牙
SPAIN
- 

越南
VIETNAM
- 

埃及
EGYPT
- 

摩洛哥
MOROCCO
- 

墨西哥
MEXICO
- 

美国
United States
- 

新加坡
SINGAPORE
- ...

- 台中
TAICHUNG
- 梅尔希韦勒
MERCHWEILER
- 槟城
PENANG
- 浦那
PUNE

• 班加罗尔
BANGALORE

金奈
CHENNAI
- 布达佩斯
BUDAPEST
- 莫斯科
MOSCOW

• 卡卢加
KALUGA

圣彼得堡
ST. PETERSBURG
- 圣保罗
SAO PAULO
- 仁川
INCHEON

• 釜山
BUSAN
- 曼谷
BANGKOK
- 巴塞罗那
BARCELONA
- 河内
HANOI

• 胡志明市
HO CHI MINH CITY
- 瑞莫丹
RAMADAN
- 卡萨布兰卡
CASABLANCA
- 锡劳
SILAO

• 萨尔提略
SALTILLO
- 锡布鲁克
SEABROOK



企业官网

我们的服务

UNIMETRO致力于提供最好的计量产品和解决方案，并提供最好的售后服务。
免费在线支持、免费软件升级和售后服务的快速反应确保我们的客户和经销商的满意度。

全球市场

欢迎世界各地的经销商或分销商，我们将在商业和技术阶段提供全力支持。
UNIMETRO始终提供最佳性价比的产品和最好的服务。

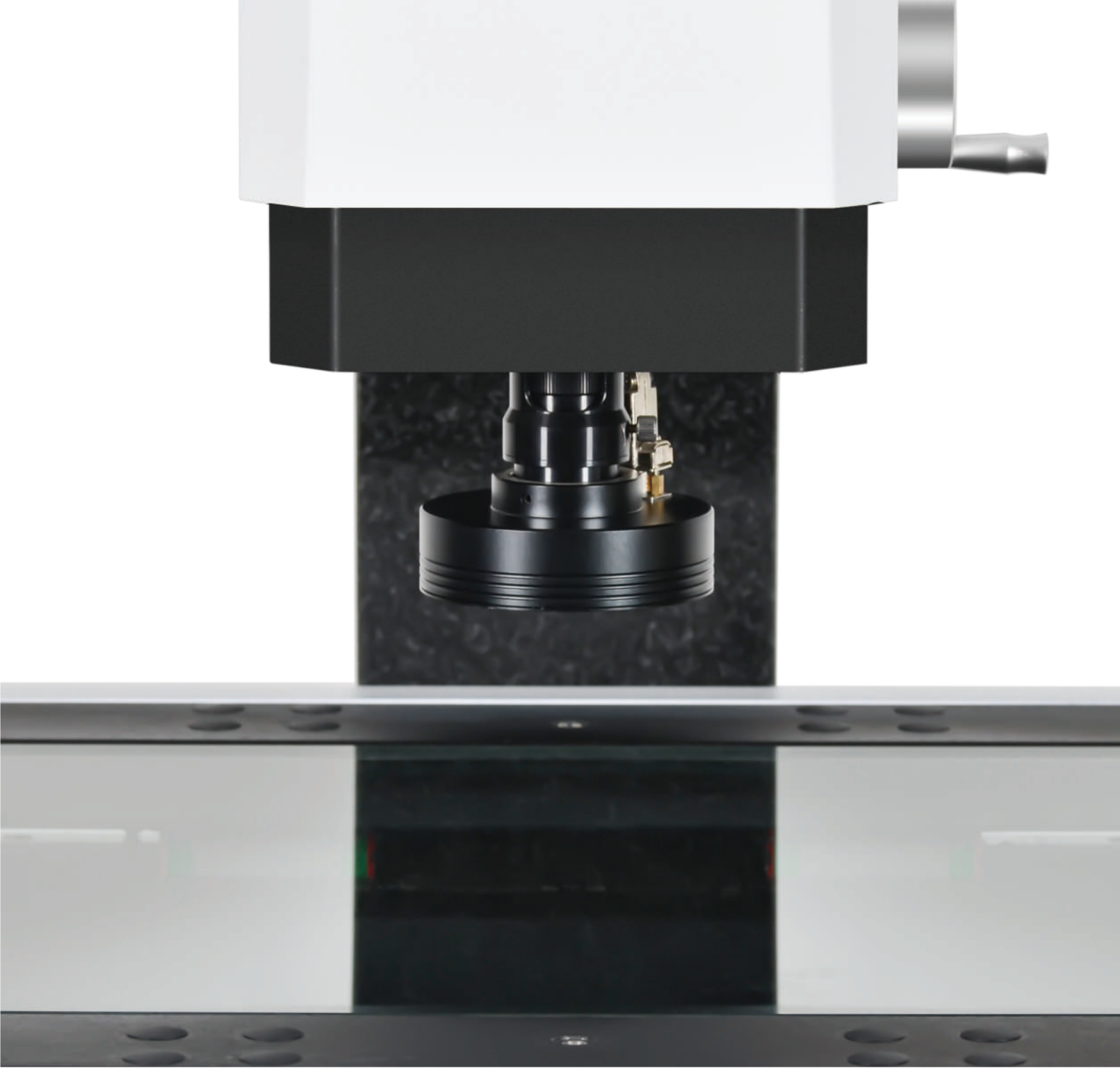
OEM 和特殊测量解决方案

UNIMETRO可为我们的经销商提供OEM服务。得益于UNIMETRO专业的技术团队，我们还能够进行各种特殊测量解决方案或设备的开发，如果您有此类需求，请咨询我们的工程师。

祥宇(香港)国际贸易有限公司
东莞市祥宇精密机械有限公司
珠海市祥毅科技有限公司

<https://www.unimetro.cn>

UNIMETRO
UNIVERSAL METROLOGY
15915963360
18102948657



手动影像测量仪
BASIC 系列



BASIC 系列手动影像测量仪

BASIC系列手动影像测量仪是产品质量控制过程中使用的重要基础仪器。它确保了您的产品尺寸精度，使您的产品更具竞争力。



高精度硬件配置

该系列配置了高精度线性导轨，提供独特的动态性能和终端用户体验。还包括可编程 8 分区 L E D 表面照明环形灯、3 轴 0.0005mm 高分辨率线性传感器和强大的测量软件。

三维测量

BASIC 系列 VMM 与 Renishaw 探针系列兼容（选配），用户可以在一台机器上轻松实现二维和三维测量功能，该软件可以计算出光学镜头与触控探头之间的偏移量，确保所有测量结果都在一个坐标系内，测量结果可输出三维图形作逆向工程应用。

小巧而精密

BASIC 系列 VMM 是大多数制造精密零件的工厂最常用的型号。适用于小批量样品的测量应用。3 轴手动控制，配置了简单易操作的测量软件，使操作员可以在短时间内掌握使用机器。

技术参数

项目		BASIC 200	BASIC 300	BASIC 400	BASIC 500
外形尺寸(mm)(X/Y/Z)		540 / 550 / 860	600 / 667 / 915	724 / 851 / 915	1024 / 1251 / 1752
测量范围(mm)(X/Y/Z)		200 / 100 / 150	300 / 200 / 200	400 / 300 / 200	500 / 400 / 200
测量精度(μm)		2.5 + L / 100	2.5 + L / 100	2.5 + L / 100	3 + L / 100
重复精度(μm)		2.5	2.5	2.5	3
重量(kg)		82kg	123kg	180kg	552kg
影像及测量	CCD	130万像素数字相机			
	物镜	手动变倍物镜0.7~4.5X（可选配电子倍率信号反馈镜头）			
	总放大倍率	24.7~160X（根据选配相机的不同型号，其放大倍率随之改变；实际倍率以实测数据为准）			
	物方视场	8.1~1.3mm（根据相机与镜头的不同搭配方案，视场大小会随之改变，实际视场以实测数据为准）			
	工作距离	80mm			
光栅尺解析度		0.5μm			
驱动系统		X/Y/Z轴手动控制			
照明光源		可编程LED八分区环形表面光、LED底部平行光（可选配：同轴光）			